



N° Attribué par la bibliothèque

--	--	--	--	--	--	--	--	--	--



Année univ. : 2020/2021

Sur la minimaxité de l'estimateur de James-Stein de la moyenne d'une loi normale multidimensionnelle

Mémoire présenté en vue de l'obtention du diplôme de

Master Académique

Université de Saïda - Dr Moulay Tahar

Discipline : MATHÉMATIQUES

Spécialité : ASSPA

par

Medjahed Fatima El Zohra¹

Soutenue le 13/07/2021 devant le jury composé de

Dr Idrissi S.	Université Dr Tahar Moulay - Saïda	Président
Dr Benkhaled A.	Université De Mascara	Encadreur
Dr Djrefi K.	Université Dr Tahar Moulay - Saïda	Examinateur
Dr Rouane R.	Université Dr Tahar Moulay - Saïda	Examinateur

1. e-mail : fatimamed88525@gmail.com

Dédicace

Je dédie ce travail :

A deux personnes qui m'ont donné leur confiance et leur soutien tout au long de mes études, **mon père** et **ma mère**.

A mon très chère frère **Ali** et mes très chères **sœurs** qui m'ont encouragé sur le long de mon parcours universitaire.

Je dédie ce travail tout mes chères amis et spécialement **Ikram, Belkis, Rania, Soumia** et mes princesses **Hadil** et **Djinen**, mes princes **Abd sabour** et **sidou**.

A tous les membres de ma famille, petits et grands, veuillez trouvez dans ce modeste travail l'expression de mon affection.

A tous mes collègues de Master 2 ASSPA. Et enfin, tous ceux qui me sont chers.

Remerciements

Tout d'abord, nous tenons à remercier le "**BON DIEU**" le tout puissant de nous avoir accordé la patience, le courage et la volonté afin de réaliser ce modeste travail.

Je tiens à remercier tout particulièrement mon encadreur, **Dr. Abdelkader Benkhaled** pour ses conseils, sa grande disponibilité et sa générosité. La pertinence de ses questions et de ses remarques ont toujours su me motiver et me diriger.

Je tiens aussi à remercier vivement le **Dr. S. Idrissi** d'accepter de présider le jury de soutenance de cette mémoire.

Je remercie également les membres de jury examinateurs Mrs : le **Dr. K. Djrefi** et le **Dr. R. Rouane** de la confiance qu'ils m'accordent et de l'intérêt qu'ils témoignent pour ce travail en acceptant de faire partie du jury.

Je remercie chaleureusement toute ma famille, qui m'a soutenu, encouragé et poussé durant toutes mes années d'étude. Je voudrais exprimer mes sincères remerciements à mes amis permanents, qui m'ont toujours entouré et m'ont motivé à continuer à meilleure.

J'exprime mes remerciements à tous mes enseignants du département de Mathématiques qui m'ont initié aux valeurs authentiques, en signe d'un profond respect et d'un profond amour, ainsi que le personnel de l'admi-

nistration.

Je remercie tous les membres de laboratoire des Modèles Stochastique Statistique et Application pour leur accueil et leur sympathie.

Mes sincères remerciements à **Mme.Fatiha Mokhtari** et **Pr.A.Kandouci** pour tous leurs efforts, leur aide et leurs conseils dans tous les domaines du Master.

Merci à tous

Résumé

Dans ce travail, on s'intéresse à l'étude de l'estimation de la moyenne d'une loi normale multidimensionnelle à variance connue. On prend comme critère adopté pour comparer deux estimateurs, le risque associé à une fonction de coût quadratique générale. On étudie plus particulièrement la minimaxité des estimateurs à rétrécisseurs de type James-Stein et de type la partie positive de James-Stein. A la fin du mémoire, on illustre les résultats théoriques par des représentations graphiques des fonctions des risques des estimateurs considérés.

Mots clés : Estimateur de type James-Stein, estimateur de type la partie positive de James-Stein, loi normale mutidimensionnelle.

Table des matières

1	Introduction générale	10
1.1	Lois gaussiennes	10
1.2	Vecteurs gaussiens	11
1.3	Loi du χ^2 (khi-deux)	13
1.4	Le moment d'ordre k	13
1.5	Loi du khi-deux décentrée	14
1.6	Estimation paramétrique	14
1.6.1	Modèle Statistique	14
1.6.2	Construction d'estimateurs	15
1.6.3	Qualité d'un estimateur	17
1.6.4	Amélioration d'estimateurs	24
2	Minimaxité	28
2.1	Inadmissibilité de l'estimateur usuel	28
2.2	Estimateur de James -Stein	29
2.3	Estimateur la partie positive de l'estimateur de James-Stein	34
3	Limites des rapports de risque	37
3.1	Etude du rapport de risque de l'estimateur de James-Stein	37
3.2	Rapport de risque de l'estimateur la Partie positive de l'estimateur de James-Stein	40
4	Résultats de simulation	43

Conclusion	48
Bibliographie	49

Introduction

Dans ce mémoire, nous nous intéressons à l'estimation paramétrique de la moyenne d'une loi normale multidimensionnelle par deux formes d'estimateurs à rétrécisseur, de type James-Stein et la partie positive de James-Stein. Ce travail se présente en quatre chapitres, décrits successivement comme suit :

Le chapitre un est introductif, on présente un panorama général sur la théorie des estimateurs paramétrique, vecteurs gaussiens, Modèle Statistique, construction d'estimateurs, qualité d'un estimateur ect.

Dans le deuxième chapitre, nous introduisons les estimateurs de type James-Stein et la partie positive de James-Stein. Sous des hypothèses de régularité nous établissons la minimaxité.

Le troisième chapitre constitue une suite du précédent où on étudie les limites des rapports de risque des estimateurs à rétrécisseurs de type James-Stein et la partie positive de James-Stein.

Le dernier chapitre sera consacré à l'étude de simulation. En premier temps, nous représentons graphiquement les rapports de risques des estimateurs δ^{js} et δ^{js+} par rapport à X . En second temps, nous donnons un tableau contenant les valeurs des rapports de risques des estimateurs δ^{js} et δ^{js+} par rapport à X pour différentes valeurs de p et d .

Enfin, le mémoire s'achève par une conclusion générale ainsi que quelques perspectives.

Introduction générale

Sommaire

1.1	Lois gaussiennes	10
1.2	Vecteurs gaussiens	11
1.3	Loi du χ^2 (khi-deux)	13
1.4	Le moment d'ordre k	13
1.5	Loi du khi-deux décentrée	14
1.6	Estimation paramétrique	14
1.6.1	Modèle Statistique	14
1.6.2	Construction d'estimateurs	15
1.6.3	Qualité d'un estimateur	17
1.6.4	Amélioration d'estimateurs	24

1.1 Lois gaussiennes

Définition 1.1. Soit X une variable aléatoire réelle. On dit que X est une variable aléatoire gaussienne de paramètres (μ, σ^2) avec $\mu \in \mathbb{R}$ et $\sigma \in \mathbb{R}^+$ (on note $X \sim N(\mu, \sigma^2)$) si X vérifie une des deux conditions suivantes :

- $\sigma > 0$ et X admet pour densité

$$f_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2}, \quad x \in \mathbb{R}$$

- $\sigma = 0$ et X est presque sûrement égale à μ .

Remarque 1.1. Dans le deuxième cas, on parle de lois gaussiennes dégénérées et donc la variable aléatoire X n'admet pas de densité par rapport à la mesure de Lebesgue.

Proposition 1.1. Une variable aléatoire X de loi $N(\mu, \sigma^2)$ a pour

- Espérance : $\mathbb{E}[X] = \mu$,
- Variance : $\text{Var}(X) = \sigma^2$,
- Fonction caractéristique

$$\phi_X(t) = \mathbb{E}(e^{itX}) = e^{it\mu} e^{-\frac{t^2\sigma^2}{2}}, t \in \mathbb{R}.$$

Lorsque la moyenne μ vaut 0, et l'écart-type vaut 1, la loi sera notée $N(0, 1)$ et sera appelée loi normale standard. Sa fonction caractéristique vaut $e^{-\frac{t^2}{2}}$. Seule la loi $N(0, 1)$ est tabulée car les autres lois (c'est-à-dire avec d'autres paramètres) se déduisent de celle-ci à l'aide du théorème suivant :

Théorème 1.1. Si la variable aléatoire X suit une loi $N(\mu, \sigma^2)$, alors $Y := \frac{X - \mu}{\sigma}$ suit la loi $N(0, 1)$.

1.2 Vecteurs gaussiens

Définition 1.2. • Un *vecteur aléatoire* est un vecteur (X_1, \dots, X_n) composé de n variables aléatoires définies sur le même espace.

- Un vecteur aléatoire (X_1, \dots, X_n) est dit L^1 (resp. L^2), si $\mathbb{E}[X_i] < +\infty$ (resp. $\mathbb{E}[X_i^2] < +\infty$), pour tout $1 \leq i \leq n$.
- *L'espérance* d'un vecteur aléatoire $X = (X_1, \dots, X_n) \in L^1$, est le vecteur des espérances de ses marginales

$$\mathbb{E}(X) = (\mathbb{E}(X_1), \dots, \mathbb{E}(X_n)).$$

- La *matrice de covariance* d'un vecteur aléatoire $X = (X_1, \dots, X_n) \in L^2$, est la matrice carrée symétrique, positive

$$\Sigma = (\text{Cov}(X_i, X_j))_{1 \leq i, j \leq n}.$$

Définition 1.3. Un vecteur aléatoire $X = (X_1, \dots, X_n)^t$ est gaussien si et seulement si toutes les combinaisons linéaires de ses coordonnées $\langle a, X \rangle = a_1 X_1 + \dots + a_n X_n$ suit une loi gaussienne dans \mathbb{R} (pour tout $a = (a_1, \dots, a_n)^t \in \mathbb{R}^n$).

Proposition 1.2. Si ψ est une application linéaire de \mathbb{R}^n dans \mathbb{R}^m et si X est un vecteur gaussien de dimension n alors $\psi(X)$ est aussi un vecteur gaussien de dimension m .

Remarque 1.2.

- Si X est un vecteur gaussien alors pour toute partie $\{i_1, \dots, i_p\}$ de $\{1, \dots, n\}$, le vecteur $(X_{i_1}, \dots, X_{i_p})$ est gaussien.
- Un vecteur gaussien est nécessairement L^2 puisque, par définition, chacune de ses marginales X_i est gaussienne donc L^2 .

Théorème 1.2. Un vecteur aléatoire X à valeurs dans \mathbb{R}^n est un vecteur gaussien si et seulement si X est L^2 et il admet pour fonction caractéristique

$$\phi_X(u) = \mathbb{E}(e^{itX}) = e^{iu^t\mu} e^{-\frac{1}{2}u^t\Sigma u}, \quad u \in \mathbb{R}^n$$

avec $\mu = \mathbb{E}(X)$ et $\Sigma = \text{Var}(X)$.

Proposition 1.3. Soit $X \sim N_n(\mu, \Sigma)$ un vecteur gaussien de dimension n , de moyenne μ et de covariance Σ . Les variables aléatoires X_1, \dots, X_n sont indépendantes si et seulement si la matrice Σ est diagonale.

Proposition 1.4. Soit X un vecteur gaussien écrit de la forme (Y, Z) avec $Y \in \mathbb{R}^p$ et $Z \in \mathbb{R}^q$. Les vecteurs Y et Z sont indépendants si et seulement si la matrice de covariance de X est diagonale par blocs c'est à dire

$$\begin{pmatrix} A & 0_{p,q} \\ 0_{q,p} & B \end{pmatrix}$$

avec A une matrice de dimension $p \times p$ et B une matrice de dimension $q \times q$.

Proposition 1.5. La densité d'un vecteur gaussien $X \sim N_n(\mu, \Sigma)$ non dégénéré (i.e $\det\Sigma \neq 0$) est

$$f_X(x) = \frac{\exp(-\langle(x - \mu), \Sigma^{-1}(x - \mu)\rangle/2)}{((2\pi)^n \det\Sigma)^{1/2}}, \quad x \in \mathbb{R}^n$$

1.3 Loi du χ^2 (khi-deux)

Définition 1.4. Soit Z_1, \dots, Z_ν une suite de variables aléatoires indépendantes de même loi $N(0, 1)$. Alors la variable aléatoire $\sum_{i=1}^{\nu} Z_i^2$ suit une loi appelée loi du Khi-deux à ν degrés de liberté, notée χ_ν^2 .

Proposition 1.6. • La densité de la loi du χ_ν^2 est

$$f_{\chi_\nu^2}(x) = \frac{1}{2^{\nu/2} \Gamma(\nu/2)} x^{\nu/2-1} e^{-x/2}, \quad x > 0$$

où Γ est la fonction Gamma d'Euler définie par $\Gamma(r) = \int_0^\infty x^{r-1} e^{-x} dx$.

- L'espérance de la loi du χ_ν^2 est égale au nombre ν de degrés de liberté et sa variance est 2ν .
- Sa fonction caractéristique est $\phi_{\chi_\nu^2}(t) = (1 - 2it)^{-\nu/2}$
- Pour $n \geq 30$, $\sqrt{2\chi_\nu^2} - \sqrt{2n-1}$ suit approximativement une loi $N(0, 1)$.

1.4 Le moment d'ordre k

Définition 1.5. Soit X une variable aléatoire qui suit la loi χ_p^2 . On appelle moment d'ordre k la quantité

$$\mathbb{E}(X^k) = \int_0^{+\infty} u^k f(u) du$$

où $f(u)$ est la densité de X .

Proposition 1.7. Soit X une variable aléatoire qui suit la loi χ_p^2 . Alors

$$\mathbb{E}(X^k) = 2^k \frac{\Gamma(\frac{p}{2} + k)}{\Gamma(\frac{p}{2})}.$$

D'après la proposition précédente $\mathbb{E}(\chi_p^2) = \frac{p}{1} = p$ et $Var(\chi_p^2) = \frac{p}{1} = 2p$.

1.5 Loi du khi-deux décentrée

Définition 1.6. Soit X_1, \dots, X_ν une suite de variables aléatoires indépendantes suivent la loi $N(\theta_i, \sigma_i^2)$, $i = 1 : \nu$. Alors la variable aléatoire $X = \sum_{i=1}^{\nu} \left(\frac{X_i}{\sigma_i} \right)^2$ suit la loi du Khi-deux décentrée, elle dépend de deux paramètres : ν : est le nombre de degrés de liberté.

λ : est le paramètre de décentrage, il est donné par $\lambda = \sum_{i=1}^{\nu} \left(\frac{\theta_i}{\sigma_i} \right)^2$ et on note $X \sim \chi_\nu^2(\lambda)$.

Proposition 1.8. • La densité de la loi du $\chi_\nu^2(\lambda)$ est

$$f_{\chi_\nu^2(\lambda)}(x) = \sum_{k=0}^{+\infty} \chi_{p+2k}^2 \frac{e^{-\lambda/2} (\lambda/2)^k}{k!}, \quad x > 0$$

• Sa fonction caractéristique est $\phi_{\chi_\nu^2(\lambda)}(t) = \frac{e^{\frac{i\lambda t}{1-2it}}}{(1-2it)^{\nu/2}}$

Définition 1.7. Soit h une fonction mesurable et $X \sim \chi_\nu^2(\lambda)$, on définit l'espérance de $h(X)$ par

$$\mathbb{E}(h(X)) = \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\int_0^{+\infty} h(x) \chi_{p+2k}^2 dx \right] \frac{e^{-\lambda/2} (\lambda/2)^k}{k!}$$

où χ_{p+2k}^2 est la loi de Khi-deux centrée à $p + 2k$ degrés de liberté.

1.6 Estimation paramétrique

1.6.1 Modèle Statistique

Définition 1.8. ► Un échantillon d'une loi est une suite de v.a indépendantes identiquement distribuées (i.i.d).

► Un modèle statistique est la donnée de triplet $(\mathfrak{X}, \mathfrak{A}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ où : \mathfrak{X} est l'espace de réalisations, \mathfrak{A} tribu sur \mathfrak{X} , $P_\theta = P_X$ loi de X et Θ l'ensemble des paramètres θ .

Exemple 1.1. Soit un échantillonnage de $N(m, \sigma^2)$, c'est à dire une suite X_1, \dots, X_n de v.a i.i.d avec $\forall i, X_i \hookrightarrow N(m, \sigma^2)$, $\mathfrak{X} = \mathbb{R}^n$, $\mathfrak{A} = \mathfrak{B}_{\mathbb{R}^n}$, $P_\theta = N(m, \sigma^2)$ et $\theta = (m, \sigma^2) \in \Theta = \mathbb{R} \times \mathbb{R}^{+*}$.

Définition 1.9. Une statistique est une application T mesurable (v.a) de $(\mathfrak{X}, \mathfrak{A})$ dans un espace mesurable (F, \mathfrak{F}) .

$$\begin{aligned} T : (\mathfrak{X}, \mathfrak{A}) &\longrightarrow (F, \mathfrak{F}) \\ (X_1, \dots, X_n) &\longmapsto T(X_1, \dots, X_n). \end{aligned}$$

Définition 1.10. On appelle estimateur de θ , toute statistique T de $(\mathfrak{X}, \mathfrak{A})$ à valeurs dans Θ .

1.6.2 Construction d'estimateurs

Méthode des moments

C'est une méthode naturelle dans la mesure où elle est intuitive. Supposons que l'on doit estimer le paramètre θ , la méthode des moments consiste à choisir comme estimateur $\widehat{\theta}_n$ la solution de l'équation obtenue en égalant le moment théorique d'ordre k et le moment empirique d'ordre k .

$$\mathbb{E}(X^k) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^k$$

Exemple 1.2. Soit $X \hookrightarrow G(1, \theta)$, donc $\mathbb{E}(X) = \frac{1}{\theta}$.

* pour $k = 1$ la méthode des moments nous donne $\mathbb{E}(X) = \overline{X}_n$, alors un estimateur de θ est

$$\widehat{\theta}_n = \frac{1}{\overline{X}_n}$$

* pour $k = 2$ la méthode des moments nous donne $\mathbb{E}(X^2) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^2$, or

$\mathbb{E}(X^2) = \theta \int_0^{+\infty} x^2 e^{-\theta x} dx = \frac{2}{\theta^2}$, alors un estimateur de θ est

$$\widehat{\theta}_n = \sqrt{\frac{2}{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^2}}$$

Méthode du maximum de vraisemblance

Définition 1.11. Soient $X = (X_1, \dots, X_n)$ une suite de v.a i.i.d, on appelle fonction de vraisemblance pour X la fonction définie par :

$$L(X_1, \dots, X_n, \theta) = \begin{cases} \prod_{i=1}^n P(X_i, \theta) & \text{si les } X_i \text{ sont discrètes} \\ \prod_{i=1}^n f(X_i, \theta) & \text{si les } X_i \text{ sont continues} \end{cases}$$

Définition 1.12. l'estimateur de θ par la méthode du maximum de vraisemblance est la valeur $\widehat{\theta}_n$ qui rend maximale la fonction de vraisemblance L .

Les conditions requises pour assurer cette maximisation sont $\frac{dL}{d\theta} = 0$ et $\frac{d^2L}{d\theta^2} < 0$.

Il est par fois plus commode de maximiser le logarithme népérien de L par rapport à θ puisque cette fonction comporte souvent des puissances ou des formes exponentielles, les conditions deviennent alors $\frac{d \ln L}{d\theta} = 0$ et $\frac{d^2 \ln L}{d\theta^2} < 0$.

$\ln L$ est une fonction croissante et elle aura sa valeur maximum pour la même valeur de θ qu'aurait la fonction L .

Remarque 1.3. L'estimateur du maximum de vraisemblance peut ne pas exister.

Exemple 1.3. Si les X_i sont de loi $N(m, \sigma^2)$, la fonction de vraisemblance est :

$$L(X_1, \dots, X_n, m, \sigma^2) = \prod_{i=1}^n f(X_i, m, \sigma^2) = \prod_{i=1}^n \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(X_i - m)^2}{2\sigma^2}} = \frac{1}{(\sigma \sqrt{2\pi})^n} e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (X_i - m)^2}$$

D'où

$$\ln L(X_1, \dots, X_n, m, \sigma^2) = -\frac{n}{2} \ln \sigma^2 - \frac{n}{2} \ln 2\pi - \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n (X_i - m)^2$$

On doit annuler les dérivées partielles de ce logarithme par rapport à m et σ^2 . On a

$$\frac{\partial}{\partial m} \ln L(X_1, \dots, X_n, m, \sigma^2) = -\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^n -2(X_i - m) = \frac{1}{\sigma^2} \left(\sum_{i=1}^n X_i - nm \right),$$

qui s'annule pour

$$\widehat{m} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i = \bar{X}_n.$$

$$\frac{\partial}{\partial \sigma^2} \ln L(X_1, \dots, X_n, m, \sigma^2) = -\frac{n}{2\sigma^2} + \frac{1}{2\sigma^4} \sum_{i=1}^n (X_i - m)^2,$$

qui s'annule pour

$$\widehat{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2 = S_e^2.$$

1.6.3 Qualité d'un estimateur

Biais d'un estimateur

Définition 1.13. Le biais d'un estimateur est la quantité

$$b_\theta(T) = \mathbb{E}_\theta(T) - \theta$$

où \mathbb{E}_θ espérance par rapport à P_θ .

* Si $b_\theta(T) = 0$, T est dit estimateur sans biais.

* Si $b_\theta(T) \neq 0$, T est dit estimateur biaisé.

Définition 1.14. Un estimateur $T(X) = (T_n(X))_{n \in \mathbb{N}}$ de θ , où $T_n(X)$ est intégrable pour tout n , est dit asymptotiquement sans biais si $\mathbb{E}(T_n(X)) - \theta$ tend vers 0 lorsque n tend vers l'infini et ce pour tout θ dans Θ .

Propriétés 1.1. * La moyenne empirique \bar{X}_n est un estimateur sans biais pour m , en effet

$$\mathbb{E}(\bar{X}_n) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mathbb{E}(X_i) = \frac{1}{n} nm = m$$

* La variance empirique S_e^2 est un estimateur biaisé pour σ^2 mais il est asymptotiquement sans biais, en effet

$$\begin{aligned}\mathbb{E}(S_e^2) &= \mathbb{E}(X^2) - \mathbb{E}(\bar{X}_n)^2 \\ &= V(X) + \mathbb{E}(X)^2 - V(\bar{X}_n) - \mathbb{E}(\bar{X}_n)^2 \\ &= \frac{n-1}{n} V(X) \\ &= \frac{n-1}{n} \sigma^2 \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \sigma^2.\end{aligned}$$

En revanche, on voit que $\mathbb{E}\left(\frac{n}{n-1} S_e^2\right) = \frac{n}{n-1} \mathbb{E}(S_e^2) = \sigma^2$. On pose donc

$$S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X}_n)^2.$$

Par conséquent S^2 (appelée variance estimée) est un estimateur sans biais pour σ^2 .

Estimateur convergent

Définition 1.15. Un estimateur T est dit convergent si $\mathbb{E}(T)$ tend vers θ lorsque n tend vers l'infini. Il sera dit consistant si T converge en probabilité vers θ lorsque n tend vers l'infini.

Théorème 1.3. Si T est convergent et de variance tendant vers 0 lorsque n tend vers l'infini alors T est consistant.

Si T et θ sont dans \mathbb{R} , la définition de la convergence de l'estimateur signifie que l'on a, pour tout $\epsilon > 0$:

$$\mathbb{P}(|T - \theta| > \epsilon) \rightarrow 0,$$

quand $n \rightarrow +\infty$.

Exemple 1.4. Si les X_i sont de loi $B(\theta)$ alors l'estimateur $\bar{X}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$ converge en probabilité vers θ lorsque n tend vers l'infini. En effet, soit $\epsilon > 0$

$$\mathbb{P}(|\bar{X}_n - \theta| > \epsilon) \leq \frac{\text{Var}(\bar{X}_n)}{\epsilon^2} = \frac{1}{\epsilon^2} \frac{1}{n} \theta(1-\theta) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$$

On peut considérer d'autres types de convergence, comme la convergence p.s. ou la convergence dans L^p , pour p fixé. Dans ces cas, on dira respectivement que l'estimateur est fortement consistant ou L^p -consistant.

Risque d'un estimateur

On se donne en premier lieu un critère mesurant et pénalisant l'écart entre l'estimateur δ et la vraie valeur θ . On parle de fonction de coût.

Définition 1.16. On appelle fonction de coût (ou de perte) toute fonction L mesurable de $\Theta \times \Theta$ dans \mathbb{R}^+ .

$$\begin{aligned} L: \Theta \times \Theta &\longrightarrow \mathbb{R}^+ \\ (\delta, \theta) &\longmapsto L(\delta, \theta). \end{aligned}$$

Quelques fonctions de coût classiques sont :

1– La fonction de coût valeur absolue : $L(\delta, \theta) = |\delta - \theta|$

2– La fonction de coût quadratique : $L(\delta, \theta) = (\delta - \theta)^2$

Le rôle de chaque fonction de coût est :

- de mesurer la qualité de l'estimation,
- d'aboutir à une solution en minimisant la fonction de coût.

Définition 1.17. On appelle risque d'un estimateur δ de θ associé à la fonction de coût L , la fonction R de Θ vers \mathbb{R}^+ définie par

$$R(\delta, \theta) = \mathbb{E}(L(\delta, \theta)),$$

pour tout θ de Θ , sous réserve que cette espérance existe.

Remarque 1.4. Quand la fonction de coût est quadratique on parle de risque quadratique.

Proposition 1.9. Soit T un estimateur de θ , si la fonction de coût $L(\delta, \theta)$ est quadratique on a :

$$R(T, \theta) = V_{\theta}(T) + b_{\theta}^2(T)$$

Remarque 1.5. Entre deux estimateurs sans biais, le "meilleur" sera celui dont la variance est minimale (on parle d'efficacité).

Exemple 1.5. Soient X_1 et X_2 deux variables aléatoires i.i.d de moyenne θ et de variance σ^2 . Soient δ_1 et δ_2 deux estimateurs non biaisés de θ telle que :

$$\delta_1 = \frac{X_1 + X_2}{2} \text{ et } \delta_2 = \frac{aX_1 + bX_2}{a + b} \text{ où } a, b \in \mathbb{R}$$

$$\begin{aligned}
\text{Var}(\delta_1) - \text{Var}(\delta_2) &= \text{Var}\left(\frac{X_1 + X_2}{2}\right) - \text{Var}\left(\frac{aX_1 + bX_2}{a+b}\right) \\
&= \frac{1}{4}\text{Var}(X_1 + X_2) - \frac{a^2 + b^2}{(a+b)^2}\text{Var}(X_1) \\
&= \left(\frac{1}{2} - \frac{a^2 + b^2}{(a+b)^2}\right)\sigma^2 \\
&= \left(\frac{(a+b)^2 - 2a^2 - 2b^2}{2(a+b)^2}\right)\sigma^2.
\end{aligned}$$

Comme $2(a+b)^2 > 0$ et $(a+b)^2 - 2a^2 - 2b^2 = -(a-b)^2 < 0$, alors

$$\text{Var}(\delta_1) < \text{Var}(\delta_2).$$

Donc δ_1 est meilleur que δ_2 .

Définition 1.18. Soient δ_1 et δ_2 deux estimateurs de θ . On dit que δ_1 est préférable (domine) à δ_2 si l'on a :

$$R(\delta_1, \theta) \leq R(\delta_2, \theta)$$

pour tout θ de Θ et avec une inégalité stricte pour au moins un θ de Θ .

Définition 1.19. Un estimateur T de θ est dit admissible s'il n'existe pas d'estimateur de θ qui lui soit préférable.

Définition 1.20. Un estimateur T_m de θ est appelé minimax s'il atteint le plus petit risque maximum pour tout autre estimateurs T , ce qui signifie qu'il satisfait

$$\sup_{\theta \in \Theta} R(T_m, \theta) = \inf_{T \in D} \sup_{\theta \in \Theta} R(T, \theta)$$

avec $D = \{T / T \text{ estimateur de } \theta\}$

Information de Fisher

Au vu d'un échantillon $X = (X_1, \dots, X_n)$ on peut obtenir une certaine information sur le paramètre θ , il s'agit de quantifier cette information et de montrer qu'il a un intérêt pour les statistiques.

Définition 1.21. L'information de Fisher ($I_X(\theta)$) apporté par X sur le paramètre θ est définie par :

$$I_X(\theta) = \mathbb{E} \left(\left(\frac{\partial}{\partial \theta} \ln L(X, \theta) \right)^2 \right).$$

On peut établir une autre écriture de l'information de Fisher.

Proposition 1.10. L'information de Fisher est aussi égale à

$$I_X(\theta) = -\mathbb{E} \left(\frac{\partial^2}{\partial \theta^2} \ln L(X, \theta) \right).$$

Proposition 1.11. Soit T une statistique de θ . Alors

$$I_{T(X)}(\theta) \leq I_X(\theta)$$

► **Cas vectoriel** $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_p)$

On définit L'information de Fisher par la matrice suivantes

$$I_X(\theta) = (I_{i,j}(\theta))_{i,j=1,\dots,p}$$

où

$$I_{i,j}(\theta) = -\mathbb{E} \left(\frac{\partial^2}{\partial \theta_i \partial \theta_j} \ln L(X, \theta) \right).$$

Borne de Cramer-Rao

Le resultat suivant affirme l'existence d'une borne inférieure pour la variance de n'importe qu'el estimateur. Dans la suite on supposera les hypothèses suivantes.

H_1 : Le domaine des réalisation de $X = (X_1, \dots, X_n)$ ne dépend pas de θ .

H_2 : La densité de X est 2 fois dérivable par rapport à θ .

H_3 : On peut dériver par rapport à θ sou le signe d'integrale.

Théorème 1.4. Soit T un estimateur sans biais de θ . Alors sou les hypothèses H_1, H_2 et H_3 , on a :

$$\text{Var}(T) \geq \frac{1}{I_X(\theta)}.$$

La borne $\frac{1}{I_X(\theta)}$ est la borne de Cramer-Rao

Définition 1.22. (Estimateur efficace) Un estimateur sans biais T est dit efficace s'il atteint la borne de Cramer-Rao, c'est-à-dire si

$$\text{Var}(T) = \frac{1}{I_X(\theta)}.$$

Il est dit **asymptotiquement efficace** si

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{I_X(\theta) \text{Var}(T)} = 1$$

1.6.4 Amélioration d'estimateurs

Statistique exhaustive

Il s'agit de construire une statistique $T(X)$ à partir d'un échantillon $X = (X_1, \dots, X_n)$ qui vont nous renseigner sur le paramètre θ , sans entraîner de perte d'information.

Définition 1.23. Soit $(\mathcal{X}, \mathcal{A}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ un modèle paramétrique et $X = (X_1, \dots, X_n)$ un échantillon dans ce modèle. Une statistique $T(X)$ est dite exhaustive pour le paramètre θ si la loi de X conditionnelle à $T(X)$ est indépendante du paramètre θ .

Le calcul de la loi conditionnelle n'étant pas toujours facile, on utilisera souvent le théorème suivant qui donne un moyen plus aisé pour prouver l'exhaustivité d'une statistique.

Théorème 1.5. Soit $(\mathcal{X}, \mathcal{A}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ un modèle paramétrique et $X = (X_1, \dots, X_n) \sim f(X, \theta)$ un échantillon dans ce modèle. Une statistique $T(X)$ est exhaustive si et seulement si, la densité $f(X, \theta)$ s'écrit :

$$f(X, \theta) = g(X)h(T(X), \theta)$$

où g et h sont des fonction mesurable et positive.

Exemple 1.6. soit $X = (X_1, \dots, X_n) \sim f(X, \theta) = \prod_{i=1}^n f(X_i, \theta)$ où $\forall i = 1 : n$,
 $X_i \sim \mathcal{U}_{[0, \theta]}$ and $f(X_i, \theta) = \frac{1}{\theta} \mathbb{I}_{[0, \theta]}(x)$, on a

$$\begin{aligned}
 f(X, \theta) &= \prod_{i=1}^n f(X_i, \theta) = \frac{1}{\theta^n} \prod_{i=1}^n \mathbb{I}_{[0, \theta]}(x_i) \\
 &= \frac{1}{\theta^n} \prod_{i=1}^n \mathbb{I}_{\{0 \leq x_i \leq \theta\}} \\
 &= \frac{1}{\theta^n} \prod_{i=1}^n \mathbb{I}_{\{x_i \leq \theta\}} \prod_{i=1}^n \mathbb{I}_{\{x_i \geq 0\}} \\
 &= \prod_{i=1}^n \mathbb{I}_{\{x_i \geq 0\}} \frac{1}{\theta^n} \prod_{i=1}^n \mathbb{I}_{\{x_i \leq \theta\}} \\
 &= \mathbb{I}_{\{\inf_i x_i \geq 0\}} \frac{1}{\theta^n} \mathbb{I}_{\{\sup_i x_i \leq \theta\}} \\
 &= g(x)h(T(x), \theta).
 \end{aligned}$$

Danc la statistique $T(X_1, \dots, X_n) = \sup_{1 \leq i \leq n} X_i$ est une statistique exhaustive pour θ .

La statistique $T(X) = X$ est toujours une statistique exhaustive. Mais elle n'est pas d'un grand intérêt et ne réduit absolument pas l'information. Il ne s'agit donc pas seulement de trouver une statistique exhaustive mais plutôt de trouver parmi les statistiques exhaustives celle(s) qui réduit(ent) au maximum l'information. En d'autres termes, le problème est de trouver une statistique exhaustive qui soit minimale.

Définition 1.24. On dit qu'une statistique exhaustive est minimale, si elle est une fonction mesurable de toutes les autres statistiques exhaustives.

Autrement dit, la statistique T est minimale si pour toute statistique exhaustive S il existe une fonction h telle que $T = h(S)$.

Théorème 1.6. (Théorème de Rao-Blackwell) Soit $(\mathfrak{X}, \mathfrak{A}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ un modèle paramétrique et $X = (X_1, \dots, X_n)$ un échantillon dans ce modèle. Soit $T(X)$ un estimateur de θ de carré intégrable. Si le modèle possède une statistique exhaustive $S(X)$ pour le paramètre θ , alors l'estimateur $\mathbb{E}_\theta(T(X)|S(X))$

de θ a un risque quadratique inférieur à $T(X)$, c'est à dire que l'on a :

$$R(\mathbb{E}_\theta(T(X)|S(X)), \theta) \leq R(T(X), \theta),$$

pour tout θ dans Θ . De plus cette inégalité est stricte pour au moins un θ de Θ , i.e. $\mathbb{E}_\theta(T(X)|S(X))$ est préférable à $T(X)$, sauf si $T(X)$ est sans biais et une fonction de la statistique exhaustive $S(X)$. Si $T(X)$ est un estimateur sans biais de θ alors $\mathbb{E}_\theta(T(X)|S(X))$ est également sans biais pour θ et l'inégalité sur les risques quadratiques se traduit également sur les variances.

Le théorème précédent nous permet déjà d'améliorer la qualité d'un estimateur. Mais il ne nous assure pas de tomber sur un estimateur optimal. L'obtention directe d'un estimateur optimal sera possible grâce au Théorème de Lehmann-Scheffé donné ci-dessous. Mais il nous faut auparavant introduire la notion de statistique complète qu'il utilise.

Statistique complète

Définition 1.25. Soit $(\mathfrak{X}, \mathfrak{A}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ un modèle paramétrique et $X = (X_1, \dots, X_n)$ un échantillon dans ce modèle. Une statistique $T(X)$ est dite complète (ou totale) si toute fonction borélienne φ vérifiant

$$\mathbb{E}_\theta |\varphi(T(X))| < +\infty \text{ et } \mathbb{E}_\theta(\varphi(T(X))) = 0$$

pour tout θ de Θ est nécessairement telle que

$$\varphi(T(X)) = 0, P_\theta - p.s.$$

pour tout θ de Θ

Théorème 1.7. *Toute statistique exhaustive et complète est minimale.*

Théorème 1.8. (Théorème de Lehmann-Scheffé) Soit $(\mathfrak{X}, \mathfrak{A}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ un modèle paramétrique et $X = (X_1, \dots, X_n)$ un échantillon dans ce modèle. Soit $T(X)$ un estimateur de θ de carré intégrable et $S(X)$ une statistique exhaustive et complète de θ . Alors l'estimateur amélioré de Rao-Blackwell $\mathbb{E}_\theta(T(X)|S(X))$ est optimal dans la classe des estimateurs sans biais de θ .

Cas des familles exponentielles

Définition 1.26. Soit $(\mathcal{X}, \mathcal{A}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ un modèle paramétrique et $X = (X_1, \dots, X_n)$ un échantillon dans ce modèle. La famille des loi $(P_\theta)_{\theta \in \Theta}$ est dit famille exponentielle si P_θ admet une densité $f(x, \theta)$ et $f(x, \theta)$ admet la représentation suivante :

$$f(x, \theta) = \exp[a(x)\alpha(\theta) + b(x) + \beta(\theta)] \quad x \in \mathbb{R}$$

$$\prod_{i=1}^n f(x_i, \theta) = \exp\left(\sum_{i=1}^n a(x_i)\alpha(\theta) + \sum_{i=1}^n b(x_i) + n\beta(\theta)\right) \quad x \in \mathbb{R}^n$$

où a, b, α et β sont des fonction mesurables.

Exemple 1.7. Soit $X \sim p_\theta = b(m, \theta)$, i.e :

$$p_\theta(k) = p(X = k) = C_m^k \theta^k (1 - \theta)^{m-k}.$$

on a

$$\begin{aligned} \ln p(X = k) &= \ln(C_m^k \theta^k (1 - \theta)^{m-k}) \\ &= \ln C_m^k + k \ln\left(\frac{\theta}{1 - \theta}\right) + m \ln(1 - \theta). \end{aligned}$$

Donc $(b(m, \theta))_{\theta \in [0,1]}$ est une famille exponentielle avec $a(k) = k$, $\alpha(\theta) = \ln\left(\frac{\theta}{1 - \theta}\right)$, $b(k) = \ln C_m^k$ et $\beta(\theta) = m \ln(1 - \theta)$.

Théorème 1.9. (Théorème de Darmois-Koopmans) Soit $(\mathcal{X}, \mathcal{A}, (P_\theta)_{\theta \in \Theta})$ un modèle paramétrique dont le domaine des valeurs ne dépend pas de θ et $X = (X_1, \dots, X_n)$ un échantillon dans ce modèle. Alors : il existe une statistique exhaustive de θ si et seulement si la famille $(P_\theta)_{\theta \in \Theta}$ est exponentielle.

De plus $T(X) = \sum_{i=1}^n a(X_i)$ est la statistique exhaustive.

Exemple 1.8. Soit $X \sim p_\theta = b(m, \theta)$, i.e :

$$p_\theta(k) = p(X = k) = C_m^k \theta^k (1 - \theta)^{m-k}.$$

on a $T(X) = \sum_{i=1}^n X_i$ est une statistique exhaustive de θ .

Minimaxité

Sommaire

2.1 Inadmissibilité de l'estimateur usuel	28
2.2 Estimateur de James -Stein	29
2.3 Estimateur la partie positive de l'estimateur de James-Stein	34

2.1 Inadmissibilité de l'estimateur usuel

Soit X une variable aléatoire qui suit une loi normale multidimensionnelle $N_p(\theta, I_p)$, avec $\theta \in \mathbb{R}^p$. Pour tout estimateur $\delta(X)$ de θ , on définit la fonction de coût quadratique par :

$$L(\delta(X), \theta) = \|\delta(X) - \theta\|_p^2$$

où $\|\cdot\|_p$ est la norme usuelle dans \mathbb{R}^p : Ainsi son risque quadratique est :

$$\begin{aligned} R(\delta(X), \theta) &= \mathbb{E}_\theta(L(\delta(X), \theta)) \\ &= \mathbb{E}_\theta(\|\delta(X) - \theta\|_p^2) \\ &= \int_{\mathbb{R}^p} \frac{\|\delta(x) - \theta\|_p^2}{(2\pi)^{p/2}} \exp\left(-\frac{1}{2}\|x - \theta\|_p^2\right) dx. \end{aligned}$$

On sait que l'estimateur usuel de θ est $\delta_0(X) = X$, il est minimax et son risque quadratique est :

$$R(\delta_0(X), \theta) = \mathbb{E}(\|\delta_0(X) - \theta\|^2) = p$$

en effet :

$$X - \theta \sim N_p(0, I_p)$$

donc

$$\|X - \theta\|^2 = \langle X - \theta, X - \theta \rangle = \sum_{i=1}^p (X_i - \theta_i)^2 \sim \chi_p^2$$

car pour tout $i \in \{1, \dots, p\}$ la variable aléatoire réelle $X_i - \theta_i \sim N(0, 1)$ et les variables X_i sont indépendantes. Donc

$$\mathbb{E}(\delta_0(X)) = \mathbb{E}(\chi_p^2) = p$$

Il est clair que l'estimateur usuel X est admissible pour $p \leq 2$. Stein [7] a annoncé que quand $p \geq 3$ l'estimateur de la forme :

$$\delta_{a,b}^{JS}(X) = \left(1 - \frac{a}{b + \|X\|^2}\right) X$$

a un risque uniformément inférieur au risque de $\delta_0(X)$, pour a suffisamment petit et b suffisamment grand.

2.2 Estimateur de James -Stein

Lemme 2.1. (Stein[8]) Si $Y \sim N(0, 1)$, alors pour toute fonction dérivable h , telle que $|\mathbb{E}(h'(Y))| < \infty$ alors :

$$\mathbb{E}[Yh(Y)] = \mathbb{E}[h'(Y)]$$

Démonstration : On pose

$$f_Y(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{1}{2}y^2\right)$$

la densité de la loi normale centrée réduite, et par dérivation on trouve $f'_Y(y) = -yf_Y(y)$ Alors

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}[h'(Y)] &= \int_{-\infty}^{+\infty} h'(y)f(y)dy \\
&= -\int_0^{+\infty} h'(y)\left(\int_y^{+\infty} -zf(z)dz\right)dy + \int_{-\infty}^0 h'(y)\left(\int_{-\infty}^y -zf(z)dz\right)dy \\
&= \int_0^{+\infty} h'(y)\left(\int_y^{+\infty} zf(z)dz\right)dy - \int_{-\infty}^0 h'(y)\left(\int_{-\infty}^y zf(z)dz\right)dy \\
&= \int_0^{+\infty} zf(z)\left(\int_0^z h'(y)dy\right)dz - \int_{-\infty}^0 zf(z)\left(\int_z^0 h'(y)dy\right)dz \text{ (d'après Fubini)} \\
&= \int_0^{+\infty} zf(z)[h(z) - h(0)]dz + \int_{-\infty}^0 zf(z)[h(z) - h(0)]dz \\
&= \left(\int_0^{+\infty} + \int_{-\infty}^0\right)\{zf(z)[h(z) - h(0)]\}dz \\
&= \int_{-\infty}^{+\infty} zh(z)f(z)dz - h(0)\int_{-\infty}^{+\infty} zf(z)dz \\
&= \int_{-\infty}^{+\infty} zh(z)f(z)dz - h(0)\mathbb{E}(Y) \\
&= \int_{-\infty}^{+\infty} zh(z)f(z)dz \text{ (car } \mathbb{E}(Y) = 0\text{)}.
\end{aligned}$$

D'où

$$\mathbb{E}(h'(Y)) = \mathbb{E}(Yh(Y)).$$

■

Corollaire 2.1. Si $X \sim \mathcal{N}(\mu, 1)$, alors pour toute fonction dérivable h , telle que $|\mathbb{E}(h'(X))| < \infty$ on a :

$$\mathbb{E}((X - \mu)h(X)) = \mathbb{E}(h'(X))$$

Démonstration : On pose $Y = X - \mu$, alors $Y \sim N(0, 1)$, et donc d'après le lemme 2.1 on trouve

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}((X - \mu)h(X)) &= \mathbb{E}(Yh(Y + \mu)) \\
&= \mathbb{E}\left(\frac{\partial}{\partial Y}h(Y + \mu)\right) \\
&= \mathbb{E}(h'(Y + \mu)) = \mathbb{E}(h'(X)).
\end{aligned}$$

■

Lemme 2.2. Soit $X \sim N_p(\theta, I_p)$, alors

$$\mathbb{E}\left(\frac{1}{\|X^2\|}\right) = \mathbb{E}\left(\frac{1}{p-2+2K}\right)$$

où $K \sim \mathcal{P}\left(\frac{\|\theta\|^2}{2}\right)$ est la loi de Poisson du paramètre $\frac{\|\theta\|^2}{2}$.

Démonstration : On pose $U = \|X\|^2$. Il est clair que $U \sim \chi_p^2(\lambda = \|\theta\|^2)$, alors :

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\left(\frac{1}{U}\right) &= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\int_0^{+\infty} \frac{1}{u} \chi_{p+2k}^2 du \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} \\ &= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{\frac{p+2k}{2}}}{\Gamma\left(\frac{p+2k}{2}\right)} \int_0^{+\infty} \frac{1}{u} \exp\left(-\frac{1}{2}u\right) u^{\frac{p+2k}{2}-1} du \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} \\ &= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{\frac{p+2k}{2}}}{\Gamma\left(\frac{p+2k}{2}\right)} \int_0^{+\infty} \exp\left(-\frac{1}{2}u\right) u^{\frac{p+2k}{2}-2} du \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!}. \end{aligned}$$

Posons $t = \frac{1}{2}u \Leftrightarrow 2t = u$ et $du = 2dt$ alors on a :

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\left(\frac{1}{U}\right) &= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{\frac{p+2k}{2}}}{\Gamma\left(\frac{p+2k}{2}\right)} \int_0^{+\infty} \exp(-t)(2t)^{\frac{p+2k}{2}-2} 2dt \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} \\ &= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{\frac{p+2k}{2}}}{\Gamma\left(\frac{p+2k}{2}\right)} 2^{\frac{p+2k}{2}-2} 2 \int_0^{+\infty} \exp(-t)t^{\frac{p+2k}{2}-2} dt \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} \\ &= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\frac{\frac{1}{2}}{\Gamma\left(\frac{p+2k}{2}\right)} \Gamma\left(\frac{p+2k}{2} - 1\right) \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} \\ &= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\frac{\frac{1}{2} \Gamma\left(\frac{p+2k}{2} - 1\right)}{\Gamma\left(\frac{p+2k}{2} - 1 + 1\right)} \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} \\ &= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\frac{\frac{1}{2} \Gamma\left(\frac{p+2k}{2} - 1\right)}{\frac{p+2k-2}{2} \Gamma\left(\frac{p+2k}{2} - 1\right)} \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_{k=0}^{+\infty} \left[\frac{1}{p-2+2k} \right] \exp(-\lambda) \frac{\lambda^k}{k!} \\
&= \mathbb{E} \left(\frac{1}{p-2+2K} \right).
\end{aligned}$$

où $K \sim \mathcal{P} \left(\frac{\|\theta\|^2}{2} \right)$ est la loi de Poisson de paramètre $\frac{\|\theta\|^2}{2}$. ■

On considère la classe d'estimateurs introduite par James et Stein [4] :

$$\delta_a^{JS}(X) = \left(1 - \frac{a}{\|X\|^2} \right) X \quad (2.1)$$

où $a > 0$.

Proposition 2.1. Le risque quadratique de l'estimateur donné en (2.1) est

$$R(\delta_a^{JS}(X), \theta) = p + a^2 \mathbb{E} \left(\frac{1}{p-2+2K} \right) - 2(p-2)a \mathbb{E} \left(\frac{1}{p-2+2K} \right) \quad (2.2)$$

Démonstration : On a :

$$\begin{aligned}
R(\delta_a^{JS}(X), \theta) &= \mathbb{E}(\|\delta_a^{JS}(X) - \theta\|^2) \\
&= \mathbb{E} \left\| \left(1 - \frac{a}{\|X\|^2} \right) X - \theta \right\|^2 \\
&= \mathbb{E} \left(\left\| X - \theta - \frac{a}{\|X\|^2} X \right\|^2 \right) \\
&= \mathbb{E} \left\langle X - \theta - \frac{a}{\|X\|^2} X, X - \theta - \frac{a}{\|X\|^2} X \right\rangle \\
&= \mathbb{E} \left[\|X - \theta\|^2 + \left\| \frac{a}{\|X\|^2} X \right\|^2 - 2 \left\langle X - \theta, \frac{a}{\|X\|^2} X \right\rangle \right] \\
&= \mathbb{E}(\|X - \theta\|^2) + \mathbb{E} \left(\left\| \frac{a}{\|X\|^2} X \right\|^2 \right) - 2 \mathbb{E} \left\langle X - \theta, \frac{a}{\|X\|^2} X \right\rangle \\
&= p + \mathbb{E} \left\langle \frac{a}{\|X\|^2} X, \frac{a}{\|X\|^2} X \right\rangle - 2 \mathbb{E} \left\langle X - \theta, \frac{a}{\|X\|^2} X \right\rangle \\
&= p + \mathbb{E} \left[\frac{a^2}{\|X\|^4} \|X\|^2 \right] - 2 \mathbb{E} \left[\frac{a}{\|X\|^2} \langle X - \theta, X \rangle \right] \\
&= p + a^2 \mathbb{E} \left(\frac{1}{\|X\|^2} \right) - 2a \mathbb{E} \left[\sum_{i=1}^p (X_i - \theta_i) \frac{X_i}{\|X\|^2} \right].
\end{aligned}$$

D'après le Corollaire 2.1, on a :

$$\begin{aligned}
\mathbb{E} \left[\sum_{i=1}^p (X_i - \theta_i) \frac{X_i}{\|X\|^2} \right] &= \sum_{i=1}^p \mathbb{E} \left[(X_i - \theta_i) \frac{X_i}{\|X\|^2} \right] \\
&= \sum_{i=1}^p \mathbb{E} \left(\frac{\partial}{\partial X_i} \left[\frac{X_i}{\|X\|^2} \right] \right) \\
&= \sum_{i=1}^p \mathbb{E} \left(\frac{\partial}{\partial X_i} \left[\frac{X_i}{X_1^2 + X_2^2 + \dots + X_p^2} \right] \right) \\
&= \sum_{i=1}^p \mathbb{E} \left[\frac{\|X\|^2 - 2X_i^2}{\|X\|^4} \right] \\
&= \sum_{i=1}^p \mathbb{E} \left[\frac{1}{\|X\|^2} - \frac{2X_i^2}{\|X\|^4} \right] \\
&= \mathbb{E} \sum_{i=1}^p \frac{1}{\|X\|^2} - 2 \mathbb{E} \left[\sum_{i=1}^p \frac{X_i^2}{\|X\|^4} \right] \\
&= p \mathbb{E} \left[\frac{1}{\|X\|^2} \right] - 2 \mathbb{E} \left[\frac{X_i^2}{\|X\|^4} \sum_{i=1}^p X_i^2 \right] \\
&= p \mathbb{E} \left[\frac{1}{\|X\|^2} \right] - 2 \mathbb{E} \left[\frac{1}{\|X\|^2} \right] = (p-2) \mathbb{E} \left[\frac{1}{\|X\|^2} \right].
\end{aligned}$$

D'où

$$R(\delta_a^{JS}(X), \theta) = p + a^2 \mathbb{E} \left(\frac{1}{p-2+2K} \right) - 2(p-2)a \mathbb{E} \left(\frac{1}{p-2+2K} \right)$$

■

Théorème 2.1. i) Une condition nécessaire et suffisante pour que l'estimateur $\delta_a^{JS}(X)$ définie en (2.1), domine $\delta_0(X)$ est que $0 \leq a \leq 2(p-2)$.

ii) Le meilleur estimateur, au sens du risque quadratique dans la classe des estimateurs $\delta_a^{JS}(X)$ est l'estimateur primitif de James-Stein défini, pour $a = p-2$, c'est-à-dire

$$\delta_{p-2}^{JS}(X) = \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2} \right) X.$$

Démonstration : i) En utilisant la formule (2.2) de la Proposition 2.1, une condition nécessaire et suffisante pour que l'estimateur $\delta_a^{JS}(X)$ domine $\delta_0(X)$

est que

$$a^2 \mathbb{E} \left(\frac{1}{\|X\|^2} \right) - 2(p-2)a \mathbb{E} \left(\frac{1}{\|X\|^2} \right) \leq 0.$$

c'est-à-dire

$$a[a - 2(p-2)] \leq 0$$

Ainsi une condition nécessaire et suffisante pour que l'estimateur $\delta_a^{JS}(X)$ domine $\delta_0(X)$ est que

$$0 \leq a \leq 2(p-2).$$

ii) Comme la fonction de risque donnée en (2.2), est convexe par rapport à a , donc la valeur optimale de a pour que la fonction de risque soit minimale est

$$a = (p-2).$$

■

2.3 Estimateur la partie positive de l'estimateur de James-Stein

Baranchik [1] a introduit l'estimateur qui s'appelle l'estimateur la partie positive de l'estimateur de James-Stein définie par :

$$\delta^{JS+}(X) = \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2} \right)^+ X \quad (2.3)$$

où pour tout fonction réelle f , $f^+ = \sup(f, 0)$ qui s'appelle l'enveloppe supérieure de la fonction f . L'enveloppe inférieure de la fonction f est définie par : $f^- = \sup(-f, 0)$ et donc, on peut déduire les égalités suivantes :

$$f = f^+ - f^- \quad \text{et} \quad |f| = f^+ + f^-$$

Baranchik a démontré que pour tout $p \geq 3$, le risque de l'estimateur la partie positive de l'estimateur de James-Stein $\delta^{JS+}(X)$ est uniformément inférieur au risque de l'estimateur de James-Stein $\delta_{p-2}^{JS}(X)$, ainsi l'estimateur la partie positive de l'estimateur de James-Stein $\delta^{JS+}(X)$ domine l'estimateur de James-Stein $\delta_{p-2}^{JS}(X)$ et donc $\delta^{JS+}(X)$ est minimax.

Proposition 2.2. Le risque quadratique de l'estimateur donné en (2.3) est

$$R(\delta^{JS^+}(X), \theta) = R(\delta_{p-2}^{JS}(X), \theta) + \mathbb{E} \left\{ \left[\|X\|^2 + (p-2)^2 \frac{1}{\|X\|^2} - 2p \right] \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \right\}$$

où $K \sim \mathcal{P}\left(\frac{\|\theta\|^2}{2}\right)$ est la loi de Poisson du paramètre $\frac{\|\theta\|^2}{2}$.

Démonstration :

$$\begin{aligned} R(\delta^{JS^+}(X), \theta) &= \mathbb{E} \left(\left\| \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^+ X - \theta \right\|^2 \right) \\ &= \mathbb{E} \left(\left\| \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right) X + \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^- X - \theta \right\|^2 \right) \\ &= R(\delta_{p-2}^{JS}(X), \theta) + \mathbb{E} \left\{ \left\| \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^- X \right\|^2 \right\} \\ &\quad + 2\mathbb{E} \left\langle \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right) X - \theta, \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^- X \right\rangle. \end{aligned}$$

Et comme, on a

$$\mathbb{E} \left\{ \left\| \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^- X \right\|^2 \right\} = \mathbb{E} \left[\left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^- X \mathbb{I}_{1 - \frac{p-2}{\|X\|^2} \geq 0}(X) + \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^- X \mathbb{I}_{1 - \frac{p-2}{\|X\|^2} \leq 0}(X) \right]^2$$

et

$$\left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^- = \begin{cases} -\left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right) & \text{si } 1 - \frac{p-2}{\|X\|^2} \leq 0 \\ 0 & \text{si } 1 - \frac{p-2}{\|X\|^2} > 0. \end{cases}$$

Alors,

$$\begin{aligned} \blacktriangleright \mathbb{E} \left\{ \left\| \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^- X \right\|^2 \right\} &= \mathbb{E} \left[\left(\frac{p-2}{\|X\|^2} - 1 \right) X \mathbb{I}_{\|X\|^2 \leq p-2}(X) \right]^2 \\ &= \mathbb{E} \left\{ \left[\frac{(p-2)^2}{\|X\|^4} + 1 - 2 \left(\frac{p-2}{\|X\|^2} \right) \right] \|X\|^2 \mathbb{I}_{\|X\|^2 \leq p-2}(X) \right\} \\ &= \mathbb{E} \left\{ \left[\frac{(p-2)^2}{\|X\|^2} + \|X\|^2 - 2(p-2) \right] \mathbb{I}_{\|X\|^2 \leq p-2}(X) \right\} \\ &= \mathbb{E} \left\{ \left[(p-2)^2 \frac{1}{\|X\|^2} + \|X\|^2 - 2(p-2) \right] \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \right\}, \quad (2.4) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \blacktriangleright \mathbb{E} \left\{ \left\langle X - \theta, \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2} \right)^- X \right\rangle \right\} &= \mathbb{E} \left(\left\langle X - \theta, \left(\frac{p-2}{\|X\|^2} - 1 \right) \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \right\rangle \right) \\
 &= \sum_i \mathbb{E} \left((X_i - \theta_i) \left(\frac{p-2}{\|X\|^2} - 1 \right) X_i \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \right) \\
 &= \sum_i \mathbb{E} \left(\left(\frac{(p-2)X_i}{\|X\|^2} - X_i \right) X_i \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \right) \\
 &= \sum_i \mathbb{E} \left(\frac{(p-2)\|X\|^2 - (p-2)X_i 2X_i}{\|X\|^4} \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \right) \\
 &= \sum_i \mathbb{E} \left(\frac{p-2}{\|X\|^2} - 2(p-2) \frac{X_i^2}{\|X\|^4} - 1 \right) \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \\
 &= \mathbb{E} \left(\frac{p-2}{\|X\|^2} p - 2(p-2) \frac{\|X\|^2}{\|X\|^4} - p \right) \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \\
 &= \mathbb{E} \left(\frac{p-2}{\|X\|^2} (p-2) - p \right) \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \tag{2.5}
 \end{aligned}$$

et

$$\begin{aligned}
 \blacktriangleright 2\mathbb{E} \left\langle -\frac{p-2}{\|X\|^2} X, \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2} \right)^- X \right\rangle &= 2\mathbb{E} \left\langle -\frac{p-2}{\|X\|^2} X, \left(\frac{p-2}{\|X\|^2} - 1 \right) X \mathbb{I}_{\|X\|^2 \leq p-2}(X) \right\rangle \\
 &= 2\mathbb{E} \left\{ \left[-\frac{(p-2)^2}{\|X\|^2} + (p-2) \right] \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \right\}. \tag{2.6}
 \end{aligned}$$

Combinant les formules (2.4), (2.5) et (2.6) on trouve :

$$R(\delta^{JS^+}(X), \theta) = R(\delta_{p-2}^{JS}(X), \theta) + \mathbb{E} \left\{ \left[\|X\|^2 + (p-2)^2 \frac{1}{\|X\|^2} - 2p \right] \mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2) \right\}$$

■

Chapitre 3

Limites des rapports de risque

Sommaire

3.1 Etude du rapport de risque de l'estimateur de James-Stein	37
.....	
3.2 Rapport de risque de l'estimateur la Partie positive de l'estimateur de James-Stein	40

Dans ce chapitre nous présentons le travail de Casella, G and Hwang, J.T. (1982)[3], ils ont considéré le modèle suivant : soit $X \sim N_p(\theta, I_p)$ où θ est un paramètre inconnu. Le but est d'étudier le comportement asymptotique des rapports de risque $\frac{R(\delta_{p-2}^{JS}(X), \theta)}{R(\delta_0(X), \theta)}$ et $\frac{R(\delta^{JS+}(X), \theta)}{R(\delta_0(X), \theta)}$ c'est-à-dire l'étude de ces rapports quand p tend vers l'infini. Pour la suite, on note l'estimateur primitif de James-Stein par $\delta^{JS}(X)$.

3.1 Etude du rapport de risque de l'estimateur de James-Stein

Lemme 3.1. Soit Y une variable aléatoire gaussienne multidimensionnelle $N_p \sim (\eta, I_p)$, et $\|Y\|^2 \sim \chi_p^2(\|\eta\|^2)$, soit $h : [0, +\infty[\rightarrow]-\infty, +\infty[$: Alors pour

$$\eta = (\eta_1, \dots, \eta_n) \quad \text{et} \quad Y = (Y_1, \dots, Y_p)$$

on a

$$i) \mathbb{E}\{h(\|Y\|^2)Y_i^2\} = \mathbb{E}\{h(\chi_{p+2}^2(\|\eta\|^2))\} + \eta_i^2 \mathbb{E}\{h(\chi_{p+2}^2(\|\eta\|^2))\}.$$

$$\begin{aligned} ii) \mathbb{E}\{h(\|Y\|^2)\|Y\|^2\} &= \mathbb{E}\{h(\chi_p^2(\|\eta\|^2))\} \\ &= p \mathbb{E}\{h(\chi_{p+2}^2(\|\eta\|^2))\} + \|\eta\|^2 \mathbb{E}\{h(\chi_{p+4}^2(\|\eta\|^2))\}. \end{aligned}$$

Démonstration :

$$\begin{aligned} i) \mathbb{E}\{h(\|Y\|^2)Y_i^2\} &= \mathbb{E}\left\{\mathbb{E}\left[\left(Y_i^2 + \sum_{j \neq i} Y_j^2\right)Y_i^2 \mid \sum_{j \neq i} Y_j^2\right]\right\} \\ &= \mathbb{E}\left\{\exp\left(-\frac{\eta_i^2}{2}\right) \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\eta_i^2)^k}{k!} \mathbb{E}\left[h\left(\chi_{1+2k}^2 + \sum_{j \neq i} Y_j^2\right) \chi_{1+2k}^2 \mid \sum_{j \neq i} Y_j^2\right]\right\} \\ &= \mathbb{E}\left\{\exp\left(-\frac{\eta_i^2}{2}\right) \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\eta_i^2)^k}{k!} (1+2k) \mathbb{E}\left[h\left(\chi_{3+2k}^2 + \sum_{j \neq i} Y_j^2\right) \mid \sum_{j \neq i} Y_j^2\right]\right\} \\ &= \mathbb{E}\left\{\exp\left(-\frac{\eta_i^2}{2}\right) \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\eta_i^2)^k}{k!} \mathbb{E}\left[h\left(\chi_{3+2k}^2 + \sum_{j \neq i} Y_j^2\right) \mid \sum_{j \neq i} Y_j^2\right]\right\} \\ &+ \mathbb{E}\left\{\exp\left(-\frac{\eta_i^2}{2}\right) \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\eta_i^2)^k}{k!} (2k) \mathbb{E}\left[h\left(\chi_{3+2k}^2 + \sum_{j \neq i} Y_j^2\right) \mid \sum_{j \neq i} Y_j^2\right]\right\} \\ &= \mathbb{E}\left[h\left(\chi_3^2 + \sum_{j \neq i} Y_j^2\right)\right] + \eta_i^2 \exp\left(-\frac{\eta_i^2}{2}\right) \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\eta_i^2)^{k-1}}{(k-1)!} \mathbb{E}\left[h\left(\chi_{5+2(k-1)}^2 + \sum_{j \neq i} Y_j^2\right)\right] \\ &= \mathbb{E}\{h(\chi_{p+2}^2(\|\eta\|^2))\} + \eta_i^2 \mathbb{E}\{h(\chi_{p+4}^2(\|\eta\|^2))\}. \end{aligned}$$

la dernière égalité découle du fait que $\sum_{j \neq i} Y_j^2 \sim \chi_{p-1}^2(\sum_{j \neq i} \eta_j^2)$ et de l'indépendance des deux variables aléatoires $\sum_{j \neq i} Y_j^2$ et Y_i^2 .

De i) on peut déduire immédiatement ii) c'est-à-dire :

$$\mathbb{E}\{h(\|Y\|^2)\|Y\|^2\} = p \mathbb{E}\{h(\chi_{p+2}^2(\|\eta\|^2))\} + \|\eta\|^2 \mathbb{E}\{h(\chi_{p+4}^2(\|\eta\|^2))\}$$

■

Proposition 3.1. Soit $X \sim N_p(\theta, I_p)$: Si $p \geq 3$, on a

$$\frac{1}{p-2+\|\theta\|^2} \leq \mathbb{E}\left(\frac{1}{\|X\|^2}\right) \leq \frac{1}{p-2}\left(\frac{p}{p-\|\theta\|^2}\right).$$

Démonstration : Soit $X \sim N_p(\theta, I_p)$, alors $\|X\|^2 \sim \chi_p^2(\|\theta\|^2)$ et d'après le Lemme 2.2, on a

$$\mathbb{E}\left(\frac{1}{\|X\|^2}\right) = \mathbb{E}\left(\frac{1}{p-2+2K}\right)$$

avec $K \sim \mathcal{P}\left(\frac{\|\theta\|^2}{2}\right)$ la loi de Poisson de paramètre $\frac{\|\theta\|^2}{2}$. En utilisant l'inégalité de Jensen 4.1, on obtient

$$\mathbb{E}\left(\frac{1}{p-2+2K}\right) \geq \frac{1}{p-2+\|\theta\|^2}$$

Pour établir la borne supérieure, on utilise le Lemme 3.1, pour $h(y) = \frac{1}{y}$, $\lambda = \frac{\|\theta\|^2}{2}$ on trouve :

$$(p-2)\mathbb{E}\left(\frac{1}{\chi_p^2(\|\theta\|^2)}\right) + \|\theta\|^2\mathbb{E}\left(\frac{1}{\chi_{p+2}^2(\|\theta\|^2)}\right) = 1$$

d'où

$$\mathbb{E}\left(\frac{1}{\chi_p^2(\|\theta\|^2)}\right) = \frac{1}{p-2}\left[1 - \|\theta\|^2\mathbb{E}\left(\frac{1}{\chi_{p+2}^2(\|\theta\|^2)}\right)\right].$$

Ainsi

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\left(\frac{1}{\|X\|^2}\right) &\leq \frac{1}{p-2}\left[1 - \|\theta\|^2\left(\frac{1}{p+\|\theta\|^2}\right)\right] \\ &\leq \frac{1}{p-2}\left(\frac{p}{p+\|\theta\|^2}\right). \end{aligned}$$

Cette inégalité découle de Lemme 2.2 et de l'inégalité de Jensen 4.1. D'après la Proposition 3.1, on déduit immédiatement le théorème suivant qui montre une borne inférieure et une borne supérieure du rapport de risque $\frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)}$.

■

Théorème 3.1.

$$1 - \frac{p-2}{p + \|\theta\|^2} \leq \frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)} \leq 1 - \frac{(p-2)^2}{p} \left(\frac{1}{p-2 + \|\theta\|^2} \right).$$

Théorème 3.2. Si $\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{\|\theta\|^2}{p} = c, (c > 0)$. Alors :

$$\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)} = \frac{c}{1+c}.$$

Démonstration : D'après le Théorème 3.1, on a :

$$1 - \frac{p-2}{p + \|\theta\|^2} \leq \frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)} \leq 1 - \frac{(p-2)^2}{p} \left(\frac{1}{p-2 + \|\theta\|^2} \right).$$

En passant à la limite, on trouve :

$$\lim_{p \rightarrow +\infty} \left[1 - \frac{p-2}{p + \|\theta\|^2} \right] \leq \lim_{p \rightarrow +\infty} \left[\frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)} \right] \leq \lim_{p \rightarrow +\infty} \left[1 - \frac{(p-2)^2}{p} \left(\frac{1}{p-2 + \|\theta\|^2} \right) \right],$$

donc

$$1 - \lim_{p \rightarrow +\infty} \left[\frac{(p-2)}{p} \left(\frac{1}{1 + \frac{\|\theta\|^2}{p}} \right) \right] \leq \lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)} \leq 1 - \lim_{p \rightarrow +\infty} \left[\frac{(p-2)^2}{p^2} \left(\frac{1}{\frac{p-2}{p} + \frac{\|\theta\|^2}{p}} \right) \right],$$

sous la condition $\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{\|\theta\|^2}{p} = c$, on trouve

$$1 - \frac{1}{1+c} \leq \lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)} \leq 1 - \frac{1}{1+c}.$$

Ainsi

$$\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)} = \frac{c}{1+c}.$$

■

3.2 Rapport de risque de l'estimateur la Partie positive de l'estimateur de James-Stein

D'après Baranchik [1], on a $R(\delta^{JS^+}(X), \theta) \leq R(\delta^{JS}(X), \theta)$ pour tout θ . Ainsi la borne supérieure du rapport $\frac{R(\delta^{JS}(X), \theta)}{R(X, \theta)}$ est une borne supérieure du

rapport $\frac{R(\delta^{JS^+}(X), \theta)}{R(X, \theta)}$.

Pour étudier la limite du rapport $\frac{R(\delta^{JS^+}(X), \theta)}{R(X, \theta)}$ quand p tend vers l'infini,

il suffit alors de trouver une borne inférieure du rapport $\frac{R(\delta^{JS^+}(X), \theta)}{R(X, \theta)}$ tendant vers la même limite de la borne supérieure.

Une borne inférieure du rapport $\frac{R(\delta^{JS^+}(X), \theta)}{R(X, \theta)}$ est donnée par la proposition suivante :

Proposition 3.2.

$$\begin{aligned} R(\delta^{JS^+}(X), \theta) &\geq R(\delta^{JS}(X), \theta) + p\mathbb{P}(\chi_{p+2}^2(\|\theta\|^2) \leq p-2) + \|\theta\|^2\mathbb{P}(\chi_{p+4}^2(\|\theta\|^2) \leq p-2) \\ &\quad - (p+2)\mathbb{P}(\chi_p^2(\|\theta\|^2) \leq p-2). \end{aligned}$$

Démonstration :

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\left[\frac{1}{\|X\|^2}\mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2)\right] &\geq \mathbb{E}\left[\frac{1}{p-2}\mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2)\right] \\ &\geq \frac{1}{p-2}\mathbb{E}\left[\mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2)\right] \\ &\geq \frac{1}{p-2}\mathbb{P}(\|X\|^2 \leq p-2), \end{aligned} \tag{3.1}$$

et d'après le Lemme 3.1, on a :

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\{\|X\|^2\mathbb{I}_{[0, p-2]}(\|X\|^2)\} &= p\mathbb{P}(\chi_{p+2}^2(\|\theta\|^2) \leq p-2) \\ &\quad + \|\theta\|^2\mathbb{P}(\chi_{p+4}^2(\|\theta\|^2) \leq p-2). \end{aligned} \tag{3.2}$$

D'après les formules (3.1) et (3.2), on trouve :

$$\begin{aligned} R(\delta^{JS^+}(X), \theta) &\geq R(\delta^{JS}(X), \theta) + p\mathbb{P}(\chi_{p+2}^2(\|\theta\|^2) \leq p-2) + \|\theta\|^2\mathbb{P}(\chi_{p+4}^2(\|\theta\|^2) \leq p-2) \\ &\quad - (p+2)\mathbb{P}(\chi_p^2(\|\theta\|^2) \leq p-2). \end{aligned} \tag{3.3}$$

■

Théorème 3.3. Si $\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{\|\theta\|^2}{p} = c, (c > 0)$. Alors

$$\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{R(\delta^{JS^+}(X), \theta)}{R(X, \theta)} = \frac{c}{1+c}$$

Démonstration : Nous remarquons que si p tend vers l'infini, alors $\mathbb{P}(\chi_p^2(\|\theta\|^2) \leq p)$ tend vers zéro. En effet : (Voir Casella et Hwang [3]) soit $r(p)$ une fonction vérifiant la condition suivante : $\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{r(p)}{p} = 1$ et soient z_1, \dots, z_p des variables aléatoires indépendantes de même loi $N(0, 1)$ et $\tau = \frac{\|\theta\|^2}{2}$ alors :

$$\begin{aligned} \lim_{p \rightarrow +\infty} \mathbb{P}(\chi_p^2(\tau) \leq r(p)) &= \lim_{p \rightarrow +\infty} \mathbb{P} \left\{ \left[z_1 + (2\tau)^{\frac{1}{2}} \right]^2 + \sum_{i=2}^p z_i^2 \leq r(p) \right\} \\ &= \lim_{p \rightarrow +\infty} \left\{ \frac{2z_1(2\tau)^{\frac{1}{2}} + 2\tau + \sum_{i=1}^p z_i^2}{p} \leq \frac{r(p)}{p} \right\} \end{aligned}$$

d'après la loi forte des grands nombres 4.2 et du fait que $\frac{\tau}{p}$ tend vers $\frac{c}{2}$, alors le terme à gauche tend vers $c + 1$, or $c > 0$ et $\frac{r(p)}{p}$ tend vers 1, on trouve :

$$\lim_{p \rightarrow +\infty} \mathbb{P}(\chi_p^2(\tau) \leq r(p)) = 0. \quad (3.4)$$

En utilisant le résultat 3.4 dans la formule 3.3, on trouve que sous la condition $\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{\|\theta\|^2}{p} = c$, on a

$$\lim_{p \rightarrow +\infty} \frac{R(\delta^{JS+}(X), \theta)}{R(X, \theta)} = \frac{c}{c+1}$$

■

Résultats de simulation

Dans ce chapitre, nous prenons le modèle $X \sim N_p(\theta, I_p)$ et on rappelle les estimateurs de type James-Stein et la partie positive de l'estimateur de James-Stein, i.e.,

$$\delta^{JS}(X) = \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)X$$

et

$$\delta^{JS^+}(X) = \left(1 - \frac{p-2}{\|X\|^2}\right)^+ X.$$

On représente graphiquement les rapport de risques des estimateurs cités ci-dessus, par rapport au MLE associé aux fonctions de pertes L noté respectivement : $\frac{R(\delta^{JS}, \theta)}{R(X, \theta)}$, et $\frac{R(\delta^{JS^+}, \theta)}{R(X, \theta)}$ en fonction de $d = \|\theta\|^2$ pour différentes valeurs de p .

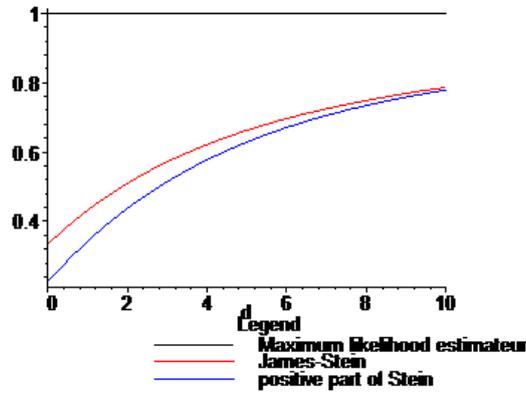


FIGURE 4.1 – Graphique des rapport de risques $\frac{R(\delta^{JS}, \theta)}{R(X, \theta)}$, et $\frac{R(\delta^{JS+}, \theta)}{R(X, \theta)}$ en fonction de $d = \|\theta\|^2$ pour $p = 6$.

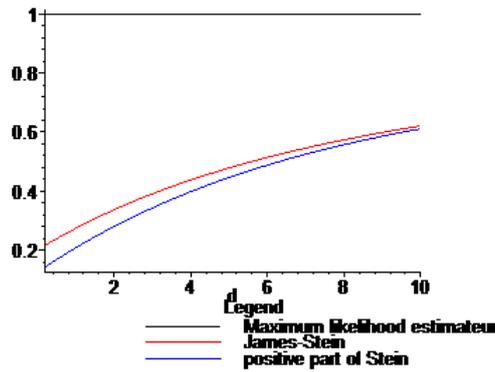


FIGURE 4.2 – Graphique des rapport de risques $\frac{R(\delta^{JS}, \theta)}{R(X, \theta)}$, et $\frac{R(\delta^{JS+}, \theta)}{R(X, \theta)}$ en fonction de $d = \|\theta\|^2$ pour $p = 10$.

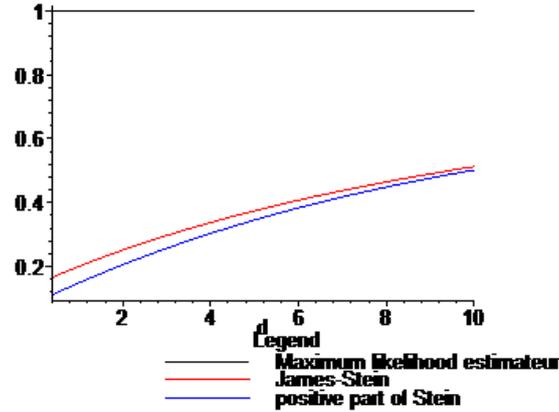


FIGURE 4.3 – Graphique des rapport de risques $\frac{R(\delta^{JS}, \theta)}{R(X, \theta)}$, et $\frac{R(\delta^{JS+}, \theta)}{R(X, \theta)}$ en fonction de $d = \|\theta\|^2$ pour $p = 14$.

En Figure 4.1, Figure 4.2 et Figure 4.3, on note que les rapport de risques $\frac{R(\delta^{JS}, \theta)}{R(X, \theta)}$, et $\frac{R(\delta^{JS+}, \theta)}{R(X, \theta)}$ sont inférieurs à 1, ainsi les estimateurs δ^{JS} et δ^{JS+} sont minimax pour $p = 6$, $p = 10$ et $p = 14$. Nous remarquons aussi que, d’une part, plus p augmente plus le gain augmente et d’autre part, plus la valeur de d augmente plus, le gain diminue.

Dans le tableau suivants, nous donnons les valeurs des rapport de risques $\frac{R(\delta^{JS}, \theta)}{R(X, \theta)}$, et $\frac{R(\delta^{JS+}, \theta)}{R(X, \theta)}$ pour les différentes valeurs de p et d . La première entrée est $\frac{R(\delta^{JS}, \theta)}{R(X, \theta)}$ et la deuxième entrée est $\frac{R(\delta^{JS+}, \theta)}{R(X, \theta)}$.

TABLE 4.1 – Les valeurs des rapport de risques $R(\delta^{JS}, \theta)/R(X, \theta)$ et $R(\delta^{JS+}, \theta)/R(X, \theta)$ comme fonctions de d .

d	rapport de risques	$p = 6$	$p = 10$	$p = 14$
0.4359	δ^{JS}	0.3792	0.2336	0.1688
	δ^{JS+}	0.2794	0.1628	0.1155
3.7523	δ^{JS}	0,6101	0,4266	0,3281
	δ^{JS+}	0,5629	0,3850	0,2924
5.002	δ^{JS}	0,6625	0,4784	0,3745
	δ^{JS+}	0,6287	0,4461	0,3455
10.43	δ^{JS}	0,7931	0,6298	0,5218
	δ^{JS+}	0,7863	0,6208	0,5120

Dans le tableau précédent, on note que : si d et p sont petits, le gain des rapports de risques $R(\delta^{JS}, \theta)/R(X, \theta)$ et $R(\delta^{JS+}, \theta)/R(X, \theta)$ est très important. On observe également que, si les valeurs de p augmentent, le gain diminue et ce pour chaque valeur fixe de d . On voit aussi que, si les valeurs de d augmentent et p est fixée, les rapports de risques augmentent et le gain diminue.

Annexe

Proposition 4.1. 1. Soit X_1, \dots, X_p une suites de variables aléatoires indépendantes et identiquement distribuées, de loi $N(0, 1)$ alors

$$\sum_{i=1}^p X_i^2 \sim \chi_p^2$$

et la loi du Chi-Deux (centré) à p degré de liberté.

2. Si Y_1, \dots, Y_p des variables aléatoires indépendantes telle que $\forall i = 1, \dots, p$, $Y_i \sim N(\theta_i, 1)$ alors :

$$\sum_{i=1}^p Y_i^2 \sim \chi_p^2(\|\theta\|^2)$$

et la loi du Chi-Deux décentré à p degré de liberté et de paramère de décentrage $\|\theta\|^2$.

Théorème 4.1. (Inégalité de Jensen) Soit f une fonction convexe sur un intervalle réel I , et X une variable aléatoire réel dont l'espérance $\mathbb{E}(X)$ existe. Alors :

$$f(\mathbb{E}(X)) \leq \mathbb{E}[f(X)]$$

loi forte des grands nombres

Théorème 4.2. Soit $(X_n)_{n>0}$ une suite de variables aléatoires indépendantes et identiquement distribuées. On note $S_n = X_1 + \dots + X_n$, on a :

$$\left\{ \text{la suite } \frac{S_n}{n} \text{ est convergente presque sûrement} \right\} \Leftrightarrow \{\mathbb{E}[X_1] < +\infty\}.$$

De plus, si l'une de ces deux conditions équivalentes est remplie, on a :

$$\mathbb{P}\left(\omega \in \Omega / \lim_n \frac{S_n(\omega)}{n} = \mathbb{E}[X_1]\right) = 1.$$

conclusion

Dans ce travail, nous avons étudié les estimateurs de type James-Stein de la moyenne θ , d'une loi normale multidimensionnelle $N_p(\theta, I_p)$. Premièrement nous avons discuté l'inadmissibilité de l'estimateur usuel X quand la dimension de l'espace des paramètres $p \geq 3$. Ensuite nous avons présenté la classe des estimateurs de type James-Stein qui est une classe très importantes des estimateurs biaisés bien sûr mais a un risque quadratique, uniformément meilleurs que celui de l'estimateur usuel X . Enfin nous avons montré que les rapports des risques de l'estimateur de James-Stein et de l'estimateur la partie positive de l'estimateur de James-Stein à celui de risque de l'estimateur usuel X tend vers $\frac{c}{1+c}$ ($c > 0$) quand la dimension de l'espace des paramètres p tend vers l'infini. Ainsi, nous avons assuré qu'il y a une stabilité de la domination de l'estimateur de James-Stein et de l'estimateur la partie positive de l'estimateur de James-Stein à celui de l'estimateur usuel X même si la dimension de l'espace des paramètres p tend vers l'infini. Une extension de ce travail est de faire la même étude dans le cas où le coefficient de la variance σ^2 est un paramètre inconnu.

Bibliographie

- [1] A.J. Baranchik, (1964). *Multiple regression and estimation of the mean of a multivariate normal distribution*. Stanford Univ. Technical Report 51.
- [2] D. Bernard, (2017). *Estimation paramétrique*, cours de Master 2. Université Rennes1, France.
- [3] G. Casella and J.T. Hwang, (1982). *Limit expressions for the risk of James-Stein estimator*, *Canad.J.Statist.* 10(4), 305–309.
- [4] W. James and C. Stein, (1961), *Estimation of quadratic loss Proc 4th Berkeley Symp*, *Math. Statist.Prob.* 1, 361–379.
- [5] D. Jean-Yves. (2011–2012), CTU, *Licence de Mathématiques Statistique Inférentielle*, université de Franche-Comté, France.
- [6] A. Hamdaoui, (2004), *Estimateur de James-Stein généralisé*, Mémoire de magister en mathématique, université Abou Bekr Belkaid, Tlemcen.
- [7] C. Stein, (1956), *Inadmissibility of the usual estimator for the mean of a multivariate normal distribution*. Proc 3th Berkeley Symp, *Math.Statist.Prob.*, Vol.1, 197–206, Univ of california Press,Berkeley
- [8] C. Stein, (1981), *Estimation of the mean of multivariate normal distribution*, *Annals of Statistics*, Vol.9, 1135–1151.